

數學示例：連通性

我們在《數學示例：連續函數與同胚》中介紹了同胚關係。可以說，拓樸學的核心研究課題就是同胚，以及同胚空間共有的性質，這樣的性質又稱為「拓樸性質」(topological property)，本章主旨是介紹一種基本拓樸性質－「連通性」，讀者在下文將會看到，這種性質對於判定不同胚的空間有重要用途。

「連通性」的定義較容易從其反面去表述。直觀地看，一個拓樸空間不是連通的，如果它可分割成多個不相接合的「組件」。舉例說，

$$X_1 = [0, 1] \cup (2, 3) \cup [4, 5) \cup (6, 7] \quad (1)$$

就是不連通的，因為它可分割成四個不相接合的區間。在拓樸學上，我們可以把上述直觀概念嚴格地表述如下：設 X 為拓樸空間，如果可以把 X 寫成其上兩個互斥非空開集 U 和 V 的并集，即 $X = U \cup V$ ，其中 U 和 V 是 X 上的非空開集，並且 $U \cap V = \emptyset$ ，則 X 是**不連通**(disconnected) 的，否則 X 是**連通**(connected) 的。

舉例說，考慮前面的 X_1 。由於 X_1 是 \mathbb{R} 的子空間，我們在這裡要運用《數學示例：開集與閉集》中介紹的「子空間拓樸」概念，把 X_1 上的開集定為 \mathbb{R} 上開集與 X_1 的交集。由於 $[0, 1] = X_1 \cap (-0.5, 1.5)$ ，而 $(-0.5, 1.5)$ 是 \mathbb{R} 上的開集，所以 $[0, 1]$ 是 X_1 上的開集。同理，容易看到 $(2, 3)$ 、 $[4, 5)$ 和 $(6, 7]$ 也是 X_1 上的開集。如果設定 $U_1 = [0, 1] \cup (2, 3)$ ， $V_1 = [4, 5) \cup (6, 7]$ ，那麼 U_1 和 V_1 是 X_1 上兩個互斥非空開集，而且 $X_1 = U_1 \cup V_1$ ，因此根據上述定義， X_1 是不連通的。

其次考慮 $X_2 = (0, 1]$ ，這個區間顯然是連通的。事實上，我們無法把 X_2 寫成其上兩個互斥非空開集的并集。例如雖然有 $X_2 = (0, 1) \cup \{1\}$ ，但 $\{1\}$ 不是 X_2 上的開集。雖然有 $X_2 = (0, 1) \cup (0.9, 1]$ ，但 $(0, 1)$ 與 $(0.9, 1]$ 並不互斥，因為 $(0, 1) \cap (0.9, 1] = (0.9, 1)$ 。雖然有 $X_2 = (0, 1] \cup \emptyset$ ，即把 X_2 寫成其上兩個互斥開集的并集，但這兩個互斥開集中有一個是空集。上例是以下定理的一個特例。

定理 1：設 X 為 \mathbb{R} 的非空子集，則 X 是連通的當且僅當 X 是一個區間。

請注意由於 X_1 不是區間 (雖然它是四個區間的并集)，根據上述定理，可知 X_1 是不連通的。

在上面有關不連通空間的定義中， U 和 V 是 X 上的開集。由於 U 和 V 互為對方的補集 (即 $X - U = V$ 並且 $X - V = U$)，因此根據《數學示例：開集與閉集》中閉集的定義， U 和 V 也是 X 上的閉集，即 U 和 V 是 X 上的「閉開集」。另外，根據上述網頁，我們知道對任何拓樸空間 X 而言， X 和 \emptyset 是 X 上的閉開集。現在我們看到，如果 X 是不連通空間，那麼除了 X 和 \emptyset 這兩個「平凡閉開集」外，它還有其他「非平凡閉開集」。事實上，存在非平凡閉開集是不連通空間的特性，這是以下定理的內容。

定理 2：設 X 為拓樸空間，則 X 是連通的當且僅當除了 X 和 \emptyset 外， X 上沒有其他閉開集。

以前面討論過的 X_1 (見 (1)) 為例，我們在前面指出 X_1 可被寫成 $U_1 = [0, 1] \cup (2, 3)$ 和 $V_1 = [4, 5] \cup (6, 7]$ 的并集，並且 U_1 和 V_1 是 X_1 上的開集。但由於 $U_1 = X_1 \cap [0, 3]$ 並且 $V_1 = X_1 \cap [4, 7]$ ，而 $[0, 3]$ 和 $[4, 7]$ 是 \mathbb{R} 上的閉集，因此根據《數學示例：開集與閉集》中的「定理 5(i)」，可知 U_1 和 V_1 也是 X_1 上的閉集。由此可見， U_1 和 V_1 是 X_1 上的非平凡閉開集，根據「定理 2」，可知 X_1 是不連通的，與前面的結論一致。

連通性在拓樸學中的重要性在於此一性質是連續函數下的不變性質，這是以下定理的內容。

定理 3：設 X 和 Y 為拓樸空間， $f : X \rightarrow Y$ 為連續函數，若 X 是連通的，則 $f(X)$ 也是連通的。

利用上述定理，可以推導出圓邊 S^1 是連通的。考慮以下函數：

$$f_1 : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2; f_1(x) = (\cos x, \sin x) \quad (2)$$

上述函數顯然是連續的，而且它把 $[0, 2\pi]$ 映射到 S^1 上，例如我們有 $f_1(0) = (1, 0)$ ， $f_1(\frac{\pi}{2}) = (0, 1)$ ， $f_1(\pi) = (-1, 0)$ ， $f_1(\frac{3\pi}{2}) = (0, -1)$ ， $f_1(2\pi) = (1, 0)$ ，由此我們有 $f_1([0, 2\pi]) = S^1$ 。根據「定理 1」，區間 $[0, 2\pi]$ 是連通的，由此根據上述定理，可知 S^1 也是連通的。

根據《數學示例：連續函數與同胚》中的定義，若一一到上函數 f 及其逆函數 f^{-1} 都是連續函數，則 f 是同胚。由此從上述定理可以推得以下定理。

定理 4：若 $f : X \rightarrow Y$ 是同胚，那麼 X 是連通的當且僅當 Y 是連通的。

上述定理告訴我們，連通性是同胚空間共有的性質，即本文第一段所稱的拓撲性質。

我們在《數學示例：連續函數與同胚》中曾指出，區間 $(-1, 1)$ 與整條實數線 \mathbb{R} 同胚。另外，根據「定理 1」，可知區間 $(-1, 1)$ 是連通的，由此根據上段的討論，可知 \mathbb{R} 也是連通的。此一結果符合我們的直觀，因為我們可以把 \mathbb{R} 看成區間 $(-\infty, \infty)$ ，而根據「定理 1」，任何區間都是連通的。

根據「定理 4」，如果 X 和 Y 中有一個是連通空間，另一個是不連通空間，我們可即時推斷 X 與 Y 不可能同胚，由此可見，「定理 4」可幫助我們判斷不同胚空間。以前面討論過的 X_1 和 X_2 為例，由於 X_1 是不連通的，而 X_2 是連通的，由此可知 X_1 與 X_2 不可能同胚。

惟請注意，「定理 4」的逆命題卻不成立，即我們不能因為兩個空間同是連通 (或同是不連通) 的而斷定該兩個空間同胚。例如根據「定理 1」，開區間 $(0, 1)$ 和閉區間 $[0, 1]$ 都是連通的，但這兩類區間卻不是同胚的 (此一事實要在引入「緊致性」此一概念後才能證明，請參閱《數學示例：緊致性》)。

利用「定理 3」，還可以推得其他有趣結果，其中一個結果是數學分析中的「介值定理」，以下是介值定理的一個版本。

定理 5 (介值定理 Intermediate Value Theorem)：設 $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ 為連續函數， y 為介於 $f(a)$ 與 $f(b)$ 之間的實數，則必存在 $x \in [a, b]$ 使得 $f(x) = y$ 。

接著讓我們證明上述定理。根據「定理 1」，區間 $[a, b]$ 是連通的。根據「定理 3」，集合 $f([a, b])$ 也是連通的，由此再根據「定理 1」，可知 $f([a, b])$ 必是一個區間。請注意區間具有以下特性：如有兩個實數屬於某區間，那麼介於該兩個實數之間的任何實數都屬於該區間。由於 $f(a) \in f([a, b])$ 並且 $f(b) \in f([a, b])$ ，而 y 介於 $f(a)$ 與 $f(b)$ 之間，因此必有 $y \in f([a, b])$ ，即必存在 $x \in [a, b]$ 使得 $f(x) = y$ 。

利用「介值定理」，可以推斷某些連續函數的方程在某些範圍內必有解 (即使我們不知道如何找這個解)。舉例說，考慮五次多項式 $f_2(x) = x^5 - 2x^3 - 2$ 。儘管我們沒有解一般五次多項式方程的方法，但可以計算 $f_2(1) = -3$ 和 $f_2(2) = 14$ 。由於 0 是介於 -3 與 14 之間的實數，根據「介值定理」，可知必存在 $x \in [1, 2]$ 使得 $f_2(x) = 0$ ，由此可以推斷多項式方程 $f_2(x) = 0$ 在區

間 $[1, 2]$ 中必有解。以下讀者還會看到「介值定理」的另一個應用例子。

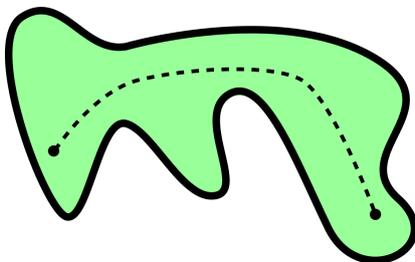
與連通性密切相關的另一種性質是「路徑連通性」，在介紹此一性質前，須先引入「路徑」的概念。設 X 為拓樸空間， a 和 b 為 X 上的點，從 a 到 b 的**路徑**(path) 是指把閉區間 $[0, 1]$ 映射到 X 內的連續函數 f ，使得 $f(0) = a$ 並且 $f(1) = b$ ¹。舉例說，在拓樸空間 \mathbb{R} 上，以下便是從點 a 到點 b (其中 $a, b \in \mathbb{R}$) 的路徑：

$$f_3 : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}; f_3(x) = a + x(b - a) \quad (3)$$

讀者可自行驗證，上述函數是連續的，而且有 $f_3(0) = a$ 並且 $f_3(1) = b$ ，因此確是從 a 到 b 的路徑。

如果對 X 上任意兩點 a 和 b ，都有一條從 a 到 b 的路徑，我們便說 X 是**路徑連通**(path-connected) 的。舉例說， \mathbb{R} 是路徑連通的，這是因為給定 \mathbb{R} 上任意兩點 a 和 b ，可以使用前面的函數 f_3 作為從 a 到 b 的路徑。

在上面的例子中，我們具體寫出了從 a 到 b 的路徑函數。但在某些情況下，無需寫出具體的路徑函數，而只需想像出一條從 a 到 b 的路徑便可。舉例說，下圖展示一個綠色的空間，其上的虛線顯示從這個空間中一點到另一點的路徑。容易看到這個綠色空間的任意兩點之間都存在類似的路徑，因此這個綠色空間是路徑連通的。

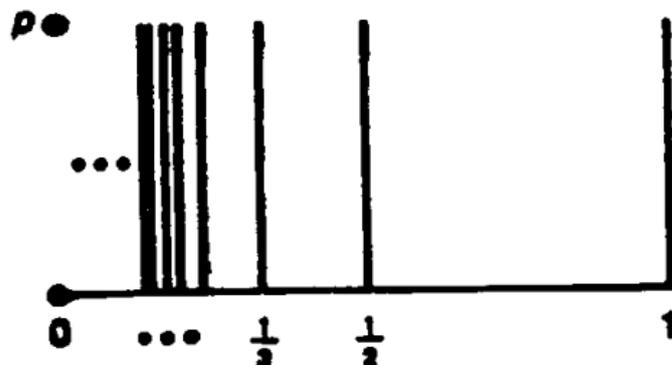


直觀地看，路徑連通性似乎與前面介紹的連通性是等價概念，事實上，我們有以下定理。

定理 6：設 X 為拓樸空間，若 X 是路徑連通的，則 X 也是連通的。

但上述定理的逆命題卻不成立，即存在連通但非路徑連通的空間，下圖展示具有此一特性的空間 X_3 ，由於下圖像一把梳子，所以 X_3 稱為「拓樸學家的梳子」(topologist's comb)：

¹根據上述定義，路徑是指一個函數。可是，直觀地看，路徑似乎應該是指函數的映像，而非函數本身，因此在下文的討論中，有時我們會把 f 的映像 $f([0, 1])$ 稱為「路徑」。



上圖由三類「部件」組成：(a) 坐標為 $(0, 1)$ 的點 p ；(b) $\{(x, 0) : x \in [0, 1]\}$ ，即 x 軸上從 0 到 1 的一段，也就是上圖中底部的橫線；(c) $\bigcup_{n=1}^{\infty} \{(\frac{1}{n}, y) : y \in [0, 1]\}$ ，即無窮多條與 y 軸平行，長度為 1，其底端在 x 軸的 $1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3}, \dots, \frac{1}{n}, \dots$ 等點上的豎線。請注意在 X_3 中雖然越接近 y 軸便越多豎線，但 y 軸上從 0 到 1 的一段 (除了原點 $(0, 0)$ 和 p 外) 並不屬於 X_3 ，因為沒有任何正整數 n 使得 $\frac{1}{n} = 0$ 。

接下來讓我們證明 X_3 確有所述的特性。首先用反證法證明 X_3 是連通的，故假設它不是連通的，即 X_3 可以寫成兩個互斥非空開集 U_2 和 V_2 的并集。上圖中的 p 點必然屬於這兩個開集中的一個，不失一般性，假設 $p = (0, 1) \in U_2$ 。這有兩種可能情況：(i) U_2 除了 p 外沒有其他點，即 $U_2 = \{p\}$ ；(ii) U_2 除了 p 外還有其他點。

在情況 (i) 下，由於 U_2 是 X_3 上的開集，而 X_3 是 \mathbb{R}^2 的子空間，根據子空間拓撲的定義，可知

$$U_2 = X_3 \cap U_{\mathbb{R}^2} \quad (4)$$

其中 $U_{\mathbb{R}^2}$ 是 \mathbb{R}^2 上的開集。由於 $p \in U_{\mathbb{R}^2}$ ，根據我們在《數學示例：拓撲空間》中介紹的 \mathbb{R}^n 上開集的性質，必存在一個包括 p 的開球 $B(p, \epsilon)$ ，使得 $B(p, \epsilon) \subseteq U_{\mathbb{R}^2}$ 。由此我們有

$$X_3 \cap B(p, \epsilon) \subseteq X_3 \cap U_{\mathbb{R}^2} = U_2 = \{p\}$$

因此必有 $X_3 \cap B(p, \epsilon) = \{p\}$ 。可是，不論 ϵ 是多麼小的正實數，都必有某個足夠大的正整數 n 使得 $\frac{1}{n} < \epsilon$ ，故必有 $|(\frac{1}{n}, 1) - p| < \epsilon$ ，即 $(\frac{1}{n}, 1) \in B(p, \epsilon)$ 。但由於 $(\frac{1}{n}, 1) \in X_3$ ，這麼一來便有 $(\frac{1}{n}, 1) \in X_3 \cap B(p, \epsilon)$ ，這與前面的結論 $X_3 \cap B(p, \epsilon) = \{p\}$ 矛盾。

在情況 (ii) 下, $U_2 - \{p\} \neq \emptyset$ 。根據 (4), 我們有

$$U_2 - \{p\} = (X_3 \cap U_{\mathbb{R}^2}) - \{p\} = X_3 \cap (U_{\mathbb{R}^2} - \{p\})$$

由於 $U_{\mathbb{R}^2} - \{p\}$ 是 \mathbb{R}^2 上的開集², 所以 $U_2 - \{p\}$ 是 X_3 上的開集。但這麼一來, 我們便可以把 $X_3 - \{p\}$ 寫成兩個互斥非空開集 $U_2 - \{p\}$ 和 V_2 的并集, 由此推得 $X_3 - \{p\}$ 是不連通的。可是, $X_3 - \{p\}$ 顯然是路徑連通的, 因為我們總可以循上圖中的豎線和橫線從 $X_3 - \{p\}$ 的某一點通往另一點。由此根據「定理 6」, $X_3 - \{p\}$ 應是連通的, 這與前面的結論矛盾。

至此證明了上述情況 (i) 和 (ii) 都會產生矛盾, 這顯示我們最初的假設是不正確的, 由此證明了 X_3 是連通的。

其次用反證法證明 X_3 不是路徑連通的, 故假設它是路徑連通的。考慮 X_3 上有別於 p 的任意一點 q , 那麼必有一條從 p 到 q 的路徑 $f_4 : [0, 1] \rightarrow X_3$ 使得 $f_4(0) = p$ 並且 $f_4(1) = q$ 。這條路徑 $f_4([0, 1])$ 有兩種可能情況: (i) 它與 x 軸不相交; (ii) 它與 x 軸相交。

在情況 (i) 下, 考慮投射函數 $\text{Proj}_x : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, 這個函數把 \mathbb{R}^2 上的元素映射為其 x 坐標, 例如由於 p 的坐標是 $(0, 1)$, 故有 $\text{Proj}_x(p) = 0$ 。至於 q , 由於 $q \neq p$ 而且 q 不在 x 軸上, q 的 x 坐標必然大於 0, 以下記作 x_q , 即 $\text{Proj}_x(q) = x_q$ 。另請注意由於 $f_4([0, 1])$ 與 x 軸不相交, $f_4([0, 1])$ 上的點要麼是 p , 要麼位於上圖的某條豎線上, 因此所有這些點的 x 坐標都是有理數。

接著考慮複合函數 $\text{Proj}_x \circ f_4 : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ 。由於 f_4 和 Proj_x 都是連續函數, 這個複合函數也是連續函數。此外, 我們有 $\text{Proj}_x \circ f_4(0) = 0$ 和 $\text{Proj}_x \circ f_4(1) = x_q$, 其中 $x_q > 0$ 。設 x_1 為介於 0 與 x_q 之間的任意無理數, 那麼根據「介值定理」(即前面的「定理 5」), 存在 $m \in [0, 1]$ 使得 $\text{Proj}_x \circ f_4(m) = x_1$ 。但這麼一來 $f_4(m)$ 的 x 坐標便是無理數 x_1 , 這與上段的結論 $f_4([0, 1])$ 上所有點的 x 坐標都是有理數相矛盾。

在情況 (ii) 下, 首先我們注意到 $\{(x, 0) : x \in [0, 1]\}$ (即上圖中底部的橫線) 等於 X_3 與 x 軸的交集, 而 x 軸是 \mathbb{R}^2 上的閉集³, 因此根據《數學示例: 開集與閉集》中的「定理 5(i)」, 這條橫線是 X_3 上的閉集。由於 f_4 是連續函數, 因此根據我們在《數學示例: 連續函數與同胚》中介紹的連續函

²此一事實可證明如下: 設 $q \in U_{\mathbb{R}^2} - \{p\}$ 。一方面, 由於 $q \in U_{\mathbb{R}^2}$, 故有開球 $B(q, \epsilon_1)$ 使得 $B(q, \epsilon_1) \subseteq U_{\mathbb{R}^2}$ 。另一方面, 由於 $q \neq p$, 因此 $\epsilon_2 = |q - p|$ 是正實數。現在取 $\epsilon = \min\{\epsilon_1, \epsilon_2\}$, 由此必有 $B(q, \epsilon) \subseteq U_{\mathbb{R}^2}$ 並且 $p \notin B(q, \epsilon)$, 即 $B(q, \epsilon) \subseteq U_{\mathbb{R}^2} - \{p\}$ 。由此可知 $U_{\mathbb{R}^2} - \{p\}$ 是 \mathbb{R}^2 上的開集。

³這是因為 x 軸可被看成集合 $\{(x, y) : y > 0\}$ 的邊界, 而我們在《數學示例: 開集與閉集》中指出了一個集合的邊界是閉集。

數的性質，前述橫線在 f_4 下的原像，即實數集合 $f_4^{-1}(\{(x, 0) : x \in [0, 1]\})$ ，也是閉集。接著考慮這個原像的「下確界」⁴，以下記作 n ，請注意這個 n 是 $f_4^{-1}(\{(x, 0) : x \in [0, 1]\})$ 的「閉包點」⁵。由於 $f_4^{-1}(\{(x, 0) : x \in [0, 1]\})$ 是閉集，根據《數學示例：開集與閉集》中的「定理 4(iii)」，

$$n \in f_4^{-1}(\{(x, 0) : x \in [0, 1]\}) \quad (5)$$

由此可見， $f_4(n)$ 是路徑 $f_4[0, 1]$ 中最早與 x 軸相交的一點。

考慮投射函數 $\text{Proj}_y : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ，這個函數把 \mathbb{R}^2 上的元素映射為其 y 坐標，例如由於 p 的坐標是 $(0, 1)$ ，故有 $\text{Proj}_y(p) = 1$ 。接著考慮複合函數 $\text{Proj}_y \circ f_4 : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ 。跟情況 (i) 相似，這個複合函數也是連續函數。根據這個複合函數的定義，我們有 $\text{Proj}_y \circ f_4(0) = 1$ 。此外，根據 (5)，我們有 $\text{Proj}_y \circ f_4(n) = 0$ 。由於 $\frac{1}{2}$ 介於 0 與 1 之間，根據「定理 5」，存在 $r \in [0, n]$ 使得 $\text{Proj}_y \circ f_4(r) = \frac{1}{2}$ 。由於如前所述， $f_4(n)$ 是路徑 $f_4([0, 1])$ 中最早與 x 軸相交的一點，因此從 p 到 $f_4(r)$ 的這段路徑必不與 x 軸相交。

現在把 f_4 上從 p 到 $f_4(r)$ 的這段路徑（請注意 $f_4(r)$ 是 X_3 上有別於 p 的點，因為 $f_4(r)$ 和 p 各有不同的 y 坐標）重寫成一條從 p 到 $f_4(r)$ 的路徑 $f_5 : [0, 1] \rightarrow X_3$ 使得 $f_5(0) = p$ 和 $f_5(1) = f_4(r)$ ⁶，而且 $f_5([0, 1])$ 與 x 軸不相交。但這正就是上面的情況 (i)，而根據上面的討論，必會產生矛盾，因此情況 (ii) 最終也必會導出矛盾。

至此證明了上述情況 (i) 和 (ii) 都會產生矛盾，這顯示我們最初的假設是不正確的，由此證明了 X_3 不是路徑連通的。綜合上述結果，可以作出如下結論：「連通性」與「路徑連通性」不是等價概念。

連結至數學專題
連結至周家發網頁

⁴根據實數的性質，任何有下界的非空實數集合都有「下確界」（即「最大下界」）。由於 $f_4([0, 1])$ 與 x 軸相交，實數集合 $f_4^{-1}(\{(x, 0) : x \in [0, 1]\}) \neq \emptyset$ 。由於這個集合的成員是 $[0, 1]$ 上被 f_4 映射到 x 軸上的實數，這個集合以 0 為下界。綜上所述，可知這個實數集合必有下確界。

⁵任何實數集合 S 的下確界 n 都是 S 的閉包點，此一事實可用反證法證明如下：設有某個包括 n 的開集 U 與 S 不相交，那麼 U 必然包含某個包括 n 的開區間 $(n - \epsilon, n + \epsilon)$ ，而且 $(n - \epsilon, n + \epsilon)$ 與 S 不相交。由此可知 $n + \epsilon$ 也是 S 的下界，但這麼一來， n 便不可能是 S 的下確界，與前述假設矛盾。由此證明了包括 n 的任何開集都必與 S 相交，因此 n 是 S 的閉包點。

⁶我們可以把 f_5 寫出如下： $f_5(x) = f_4(rx)$ ，根據這條公式， $f_5(0) = f_4(0) = p$ 並且 $f_5(1) = f_4(r)$ ，因此 f_5 確是從 p 到 $f_4(r)$ 的路徑。